



PSN

Yüksek rulman yükleri için iyileştirilmiş sessiz senkronizasyonu olan helisel dişli yüksek hassas redüktör

PSN tam bir gelişmişlik örneğidir: Yeni helisel dişlileri sessiz bir senkronizasyon sağlar. Bu hassas planet redüktör ile titreşimler en aza indirgenir; yüksek yataklama yüklerinde dahi istediğiniz parçaların yüzey kaliteleri yükselir.

- + En yüksek hassaslık için boşluk oranı son derece düşük (< 1 arcmin)
- + Her yönde montaj edilebilir
- + Giriş flanşları tarafı motora özel olarak uyarlanabilir
- + Ekstra yağlama gerektirmez
- + Giriş ve çıkış mili aynı yönde döner
- + Çıkış mili dizaynının çok çeşitli varyasyonları vardır
- + Kütlesel eylemsizliği dengelenmiş hassas sıkma sistemi

The helical-toothed precision planetary gearbox for low-noise operation and high bearing loads

Our **PSN** embodies pure progress: Its innovative helical teeth safeguard low-noise operations. This precision planetary gearbox minimizes vibrations, and therefore increases the quality of your workpiece surfaces even under the highest bearing loads.

- + Minimized backlash for maximized precision (< 1 arcmin)
- + For any mounting position
- + Individual adaptation of the input flange to the motor
- + Lifetime lubrication for maintenance-free operation
- + Equidirectional rotation
- + Wide range of output shaft designs
- + Clamping systems with optimized mass moment of inertia

① Daha iyi kalite için helisel dişli

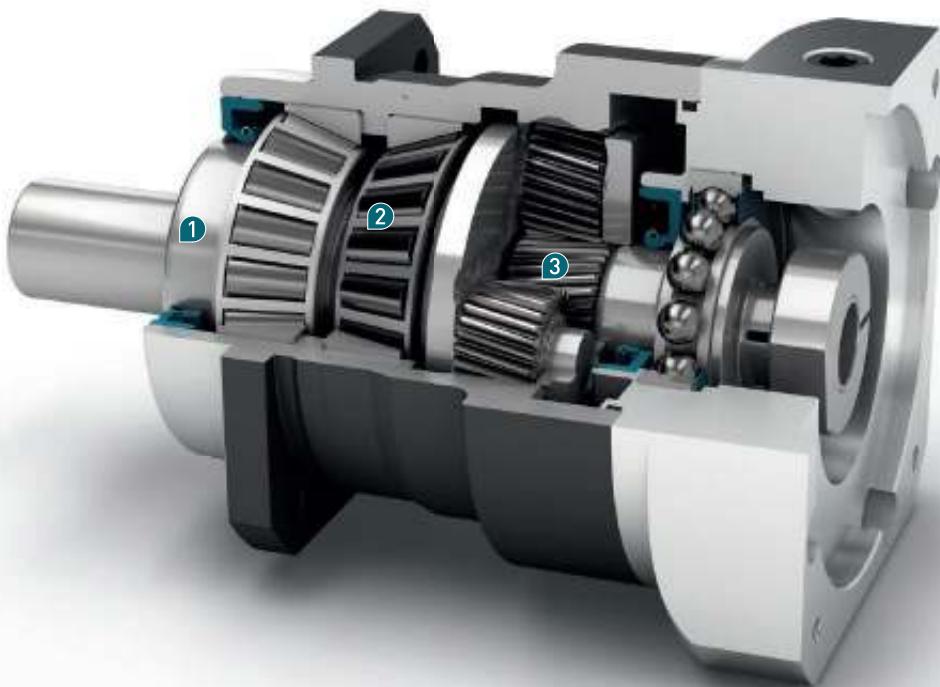
Biz buna teknolojik gelişim diyoruz: **PSN**'nin yeni helisel dişlileri optimum ve homojen bir senkronizasyon sağlar. Titreşimler en azı indirgenirken işlediğiniz parçaların yüzey kaliteleri ve baskı imajlarının kalitesi yükselir.

② En ağır yükler altında dahi mükemmel katılık

PSN'nin öngерilimli konik bilyeli yatakları dayanıklıdır. Dönme yönünün değişmesi halinde dahi bu redüktör gerekli olan dayanımı hiçbir zaman kaybetmez, fazla yük kapasiteli çalışmalar için uygundur.

③ Sessiz bir çalışma için

Sisteminizin değeri böylece artmış olur. **PSN**'nin helisel dişlileri sayesinde makinenizde gürültü önleyici düzeneklere gerek kalmaz.



① Helical teeth for better quality

This is progress: The innovative helical teeth of the **PSN** safeguard the optimal, homogeneous synchronism. Vibrations are minimized for greater workpiece surface and printed quality.

② Perfect stiffness even under the highest loads

The prestressed tapered roller bearings in the **PSN** can withstand extremely high loads. Even under changing equidirectional rotations, this gearbox never loses the required stiffness. It is therefore the ideal solution for the highest loads.

③ Particularly quiet drive

The value of your system increases as a result. Thanks to the helical teeth in the **PSN**, your machine does not need any additional sound absorbent measures.

Code	Redüktör karekteristiği	Gearbox characteristics			PSN070	PSN090	PSN115	PSN142	PSN190	$z^{(1)}$
	Kullanım ömrü	Service life	t_L	h			20.000			
	$T_{2N} \times 0,88$ için kullanım ömrü	Service life at $T_{2N} \times 0.88$					30.000			
	Tam yükle verim ⁽²⁾	Efficiency at full load ⁽²⁾	η	$\%$			98			1
	Min. çalışma sıcaklığı	Min. operating temperature			T_{min}	$^{\circ}\text{C}$	97			2
	Maks. çalışma sıcaklığı	Max. operating temperature	T_{max}				90			
	Koruma sınıfı	Protection class					IP 65			
S	Standart yağlama	Standard lubrication					Yağ / Oil			
F	Gıda uygun yağlama	Food grade lubrication					Yağ / Oil			
L	Düşük sıcaklıklara uygun yağlama ⁽³⁾	Low temperature lubrication ⁽³⁾					Yağ / Oil			
	Montaj şekli	Installation position					İsteğe göre / Any			
S	Standart boşluk	Standard backlash	j_t	arcmin			< 3			1
R	İndirgenmiş boşluk	Reduced backlash					< 5			2
	Burulma dayanımı ⁽²⁾	Torsional stiffness ⁽²⁾	c_g	Nm / arcmin	< 2	< 1	< 1	< 1	< 1	
	Redüktör ağırlığı	Gearbox weight			3,5 - 5,0	7,3 - 10,5	20,0 - 29,0	35,0 - 51,0	122,0 - 175,0	1
					3,6 - 5,0	7,2 - 10,1	19,5 - 28,0	34,0 - 49,0	120,0 - 168,0	2
S	Standart yüzey kaplama	Standard surface			1,9	3,3	6,9	15,7	36	1
	Çalışma sessizliği ⁽⁴⁾	Running noise ⁽⁴⁾	Q_g	dB(A)	2,7	4,3	8,4	17	39,7	2
	Motor bağlantı flanş için maks. eğilme momenti ⁽⁵⁾	Max. bending moment based on the gearbox input flange ⁽⁵⁾			18	38	80	180	300	1
	Motor bağlantı flanş hassasiyeti	Motor flange precision			18	18	38	80	180	2
							DIN 42955-R			

Çıkış mili taşıma yükü	Output shaft loads			PSN070	PSN090	PSN115	PSN142	PSN190	$z^{(1)}$
20.000 h için radyal kuvvet ⁽⁶⁾⁽⁷⁾	Radial force for 20,000 h ⁽⁶⁾⁽⁷⁾	$F_{r20.000\text{h}}$	N	3200	5500	6000	13000	20000	
20.000 h için eksenel kuvvet ⁽⁶⁾⁽⁷⁾	Axial force for 20,000 h ⁽⁶⁾⁽⁷⁾			4400	6400	8000	15000	19000	
30.000 h için radyal kuvvet ⁽⁶⁾⁽⁷⁾	Radial force for 30,000 h ⁽⁶⁾⁽⁷⁾			3200	4800	5400	11500	17500	
30.000 h için eksenel kuvvet ⁽⁶⁾⁽⁷⁾	Axial force for 30,000 h ⁽⁶⁾⁽⁷⁾			3900	5700	7000	13500	18500	
Statik radyal kuvvet ⁽⁷⁾⁽⁸⁾	Static radial force ⁽⁷⁾⁽⁸⁾			3200	5500	6000	13000	20000	
Statik eksenel kuvvet ⁽⁷⁾⁽⁸⁾	Static axial force ⁽⁷⁾⁽⁸⁾			4400	6400	8000	15000	19000	
20.000 h için döndürme (devirme) momenti ⁽⁶⁾⁽⁸⁾	Tilting moment for 20,000 h ⁽⁶⁾⁽⁸⁾	$M_{K20.000\text{h}}$	Nm	203	419	562	1566	2887	
30.000 h için döndürme (devirme) momenti ⁽⁶⁾⁽⁸⁾	Tilting moment for 30,000 h ⁽⁶⁾⁽⁸⁾			203	366	506	1385	2526	

Atalet momenti	Moment of inertia			PSN070	PSN090	PSN115	PSN142	PSN190	$z^{(1)}$
Kütlesel atalet momenti ⁽²⁾	Mass moment of inertia ⁽²⁾	J	kgcm^2	0,128	0,330	0,857	6,475	21,695	1
				- 0,272	0,811	2,484	- 13,112	53,182	
				0,123	0,124	0,321	0,840	6,360	2
				- 0,177	0,227	0,600	1,962	10,654	

⁽¹⁾ Kademe sayısı⁽²⁾ İletim oranına bağlı Tec Data Findertarafından oluşturulan değerler – www.neugart.com⁽³⁾ $T_{min} = -40^{\circ}\text{C}$. Optimum çalışma sıcaklığı max. 50°C ⁽⁴⁾ Ses basıncı seviyesi 1 m mesafeden, motor mili giriş tarafından ve redüktör yükselsiz ölçümüştür. Ölçümlerde $n_1=3000$ dev/dk ; $i=5$ değerleri kabul edilmiştir⁽⁵⁾ Maks. motor ağırlığı* (kg) = $0,2 \times M_b$ / Motor uzunluğu (m)

* motor ağırlığı simetrik olarak dağılmıştır

* yayat ve hareketsız montaj edilmiştir

⁽⁶⁾ Bu değerler çıkış mili devri $n_2=100$ dev/dk esas alınarak oluşturulmuştur⁽⁷⁾ Çıkış mili esas alınarak oluşturulmuştur⁽⁸⁾ Diğer değerler T_{2N} , F_r , F_a , çevirmi ve yatak servis ömrü değişkenlik gösterebilir (bazen daha yüksektir). Uygulamaya göre konfigürasyon NCP ile oluşturulabilir – www.neugart.com⁽¹⁾ Number of stages⁽²⁾ The ratio-dependent values can be retrieved in Tec Data Finder – www.neugart.com⁽³⁾ $T_{min} = -40^{\circ}\text{C}$. Optimal operating temperature max. 50°C ⁽⁴⁾ Sound pressure level from 1 m, measured on input running at $n_1=3000$ rpm no load; $i=5$ ⁽⁵⁾ Max. motor weight* in kg = $0,2 \times M_b$ / motor length in m

* with symmetrically distributed motor weight

* with horizontal and stationary mounting

⁽⁶⁾ These values are based on an output shaft speed of $n_2=100$ rpm⁽⁷⁾ Based on center of output shaft⁽⁸⁾ Other (sometimes higher) values following changes to T_{2N} , F_r , F_a , cycle, and service life of bearing. Application specific configuration with NCP – www.neugart.com

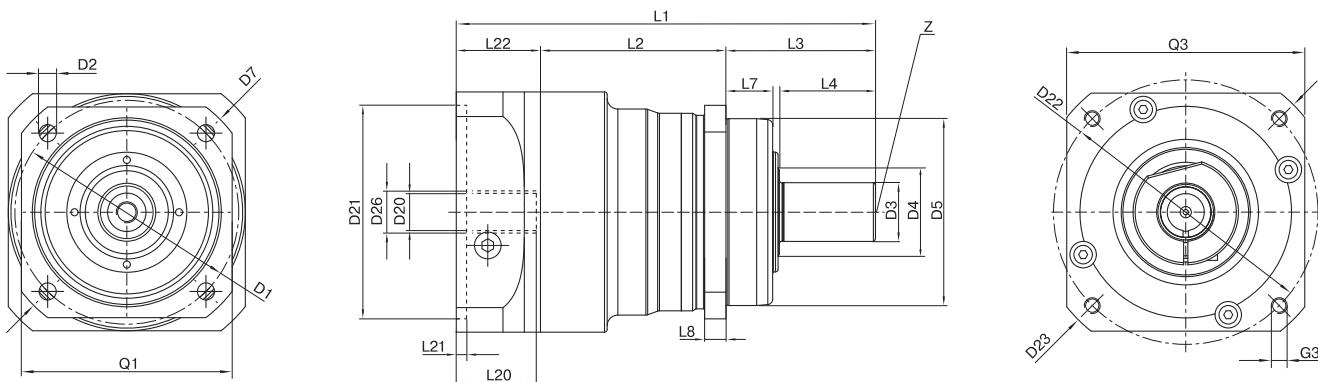
Çıkış torku	Output torques			PSN070	PSN090	PSN115	PSN142	PSN190	i ⁽¹⁾	z ⁽²⁾
Nominal çıkış torku ⁽³⁾⁽⁴⁾	Nominal output torque ⁽³⁾⁽⁴⁾	T _{2N}	Nm	29	54	135	380	845	3	1
				39	80	180	470	950	4	
				40	80	175	405	950	5	
				37	78	175	355	900	7	
				28	59	140	305	750	10	
				29	54	135	380	845	12	
				29	54	135	380	845	15	
				39	80	180	450	950	16	
				39	80	180	450	950	20	
				40	80	175	405	950	25	
				40	80	175	405	950	35	
Maks. çıkış torku ⁽⁴⁾⁽⁵⁾	Max. output torque ⁽⁴⁾⁽⁵⁾	T _{2max}	Nm	39	80	180	470	950	40	2
				40	80	175	405	950	50	
				37	78	175	355	900	70	
				28	59	140	305	750	100	
				46	86	216	608	1352	3	
				62	128	288	752	1520	4	
				64	128	280	648	1520	5	
				59	125	280	568	1440	7	
				45	94	224	488	1200	10	
				46	86	216	608	1352	12	
				46	86	216	608	1352	15	

⁽¹⁾ İletim oranı ($i=n_1/n_2$)⁽²⁾ Kademe sayısı⁽³⁾ Uygulamaya göre konfigürasyon NCP ile oluşturulabilir – www.neugart.com⁽⁴⁾ Kama değerleri için (kod „A“) tekrarlayan yükler için⁽⁵⁾ Çıkış mili devri 30.000 devir için onaylanmıştır; bkz. sayfa 136⁽¹⁾ Ratios ($i=n_1/n_2$)⁽²⁾ Number of stages⁽³⁾ Application specific configuration with NCP – www.neugart.com⁽⁴⁾ Values for feather key (code “A”): for repeated load⁽⁵⁾ 30,000 rotations of the output shaft permitted; see page 137

Çıkış torku	Output torques			PSN070	PSN090	PSN115	PSN142	PSN190	i ⁽¹⁾	z ⁽²⁾
Acil durdurma torku ⁽³⁾	Emergency stop torque ⁽³⁾	T _{2Stop}	Nm	90	210	490	1250	2400	3	1
				120	280	650	1650	3200	4	
				130	280	650	1650	3200	5	
				80	175	340	1300	3200	7	
				90	200	480	600	1700	10	
				135	220	500	1250	2400	12	
				135	220	500	1250	2400	15	
				150	300	650	1650	3200	16	
				150	300	650	1650	3200	20	
				150	300	650	1650	3200	25	
				150	300	650	1650	3200	35	
				150	300	650	1650	3200	40	
				150	300	650	1650	3200	50	
				80	175	340	1300	3200	70	
				80	200	480	600	1700	100	

Redüktör giriş dönme hızı	Input speeds			PSN070	PSN090	PSN115	PSN142	PSN190	i ⁽¹⁾	z ⁽²⁾
T_{2N} , S1 ve ortalama ısida dönme hızı ⁽⁴⁾⁽⁵⁾	Average thermal input speed at T_{2N} and S1 ⁽⁴⁾⁽⁵⁾	n _{1N}	min ⁻¹	3000 ⁽⁶⁾	2700 ⁽⁶⁾	2000 ⁽⁶⁾	1000 ⁽⁶⁾	750 ⁽⁶⁾	3	1
				3700 ⁽⁶⁾	3050 ⁽⁶⁾	2250 ⁽⁶⁾	1250 ⁽⁶⁾	900 ⁽⁶⁾	4	
				4400 ⁽⁶⁾	3700 ⁽⁶⁾	2750 ⁽⁶⁾	1550 ⁽⁶⁾	1100 ⁽⁶⁾	5	
				4500	4000	3500 ⁽⁶⁾	2000 ⁽⁶⁾	1450 ⁽⁶⁾	7	
				4500	4000	3500	2500 ⁽⁶⁾	1900 ⁽⁶⁾	10	
				4500	4500	4000 ⁽⁶⁾	2400 ⁽⁶⁾	1550 ⁽⁶⁾	12	2
				4500	4500	4000	3000 ⁽⁶⁾	1900 ⁽⁶⁾	15	
				4500	4500	4000 ⁽⁶⁾	2600 ⁽⁶⁾	1650 ⁽⁶⁾	16	
				4500	4500	4000	3250 ⁽⁶⁾	2050 ⁽⁶⁾	20	
				4500	4500	4000	3500 ⁽⁶⁾	2200 ⁽⁶⁾	25	
				4500	4500	4000	3500	2800 ⁽⁶⁾	35	
				4500	4500	4000	3500	3000 ⁽⁶⁾	40	
				4500	4500	4000	3500	3000	50	
				4500	4500	4000	3500	3000	70	
				4500	4500	4000	3500	3000	100	
Maks. mekanik dönme hızı ⁽⁴⁾	Max. mechanical input speed ⁽⁴⁾	n _{1Limit}	min ⁻¹	14000	10000	8500	6500	6000	1	
				14000	14000	10000	8500	6500	2	

⁽¹⁾ İletim oranı ($i=n_1/n_2$)⁽²⁾ Kademe sayısı⁽³⁾ 1000 kullanım için onaylanmıştır⁽⁴⁾ Uygulamaya özel hız konfigürasyonları NCP'den – www.neugart.com⁽⁵⁾ Sayfa 136 daki tanımlamalara bakınız⁽⁶⁾ 50% T_{2N} ve S1 'de Ortalama termal giriş hızı⁽¹⁾ Ratios ($i=n_1/n_2$)⁽²⁾ Number of stages⁽³⁾ Permitted 1000 times⁽⁴⁾ Application-specific speed configurations with NCP – www.neugart.com⁽⁵⁾ See page 137 for the definition⁽⁶⁾ Average thermal input speed at 50% T_{2N} and S1



PSN090 ile aynı özelliklerde / 1-kademeli / kamasız mil / 14 mm sıkma sistemi / motor bağlantılı – 2 parçalı – dairesel universal flanş yapısı / B5 motor flanş tipi
Drawing corresponds to a PSN090 / 1-stage / smooth output shaft / 14 mm clamping system / motor adaptation – 2-part – round universal flange / B5 flange type motor
Diğer tüm çizimler www.neugart.com.tr de Tec Data Finder altında mevcuttur – All other variants can be retrieved in the Tec Data Finder at www.neugart.com

Geometri ⁽¹⁾	Geometry ⁽¹⁾			PSN070	PSN090	PSN115	PSN142	PSN190	z ⁽²⁾	Code
Redüktör çıkış tarafı bağlantı eksen çapı	Pitch circle diameter output	D1		68 - 75	85	120	165	215		
Redüktör çıkış montaj delik çapı	Mounting bore output	D2	4x	5,5	6,5	9,0	11,0	13,5		
Redüktör çıkış mili çapı	Shaft diameter output	D3	k6	16	22	32	40	55		
Çıkış tarafı fatura çapı (mil dibi)	Shaft collar output	D4		21,5	31,5	41,5	57,5	76,5		
Çıkış tarafı redüktör merkezleme fatura çapı	Centering diameter output	D5	g7	60	70	90	130	160		
Redüktör çıkış diyagonal çapı	Diagonal dimension output	D7		92	100	140	185	240		
Giriş tarafı kare flanş ölçüsü	Flange cross section output	Q1	■	70	80	110	142	190		
Min. toplam uzunluk	Min. total length	L1		134	157	202,5	261,5	310,5	1	
				162,5	179	224,5	292,5	355,5	2	
Gövde uzunluğu	Housing length	L2		60,5	69,5	71	101,5	130,5	1	
				89	97,5	104,5	139	193,5	2	
Redüktör çıkış faturası derinliği	Centering depth output	L7		19	17,5	28	28	28		
Redüktör çıkış flanş kalınlığı	Flange thickness output	L8		7	8	10	12	15		
Merkezleme deliği (DIN 332, tip DR)	Center hole (DIN 332, type DR)	Z		M5x12,5	M8x19	M12x28	M16x36	M20x42		
Bağlanabilir maks. motor mil çapı	Clamping system diameter input	D26		Daha fazla bilgi için sayfa 125 More information on page 125						
Motor mili çapı j6/k6	Motor shaft diameter j6/k6	D20								
Maks. bağlanabilir motor mili uzunluğu	Max. permis. motor shaft length	L20								
Min. bağlanabilir motor mili uzunluğu	Min. permis. motor shaft length									
Motor faturası çapı	Centering diameter input	D21								
Motor fatura derinliği	Centering depth input	L21								
Motor giriş tarafı bağlantı eksen çapı	Pitch circle diameter input	D22								
Motor flanş kalınlığı	Motor flange length	L22								
Motor flanş diyagonal çapı	Diagonal dimension input	D23								
Montaj bağlantı diş ölçüsü x derinlik	Mounting thread x depth	G3	4x							
Giriş tarafı kare flanş ölçüsü	Flange cross section input	Q3	■							
Kamali çıkış mili (DIN 6885-1)	Output shaft with feather key (DIN 6885-1)			A 5x5x25	A 6x6x28	A 10x8x50	A 12x8x65	A 16x10x70	A	
Kama genişliği (DIN 6885-1)	Feather key width (DIN 6885-1)	B1		5	6	10	12	16		
Kama dahil mil yüksekliği (DIN 6885-1)	Shaft height including feather key (DIN 6885-1)	H1		18	24,5	35	43	59		
Redüktör çıkış mili uzunluğu	Shaft length output	L3		48	56	88	110	112		
Faturaya kadar mil uzunluğu	Shaft length from shoulder	L4		28	36	58	80	82		
Kama uzunluğu	Feather key length	L5		25	28	50	65	70		
Mil ucundan kama başlangıç mesafesi	Distance from shaft end	L6		2	4	4	8	6	B	
Kamasız mil	Smooth output shaft									
Redüktör çıkış mili uzunluğu	Shaft length output	L3		48	56	88	110	112		
Faturaya kadar mil uzunluğu	Shaft length from shoulder	L4		28	36	58	80	82		
Çoklu Kamali mil çıkışı (DIN 5480)	Toothed output shaft (DIN 5480)			W16x0,8 x18x6m	W22x1,25 x16x6m	W32x1,25x 24x6m	W40x2,0x 18x6m	W55x2,0x 26x6m	C	
Diş boyu	Width of gearing	L _v		15	15	15	20	22		
Redüktör çıkış mili uzunluğu	Shaft length output	L3		46	46	56	70	71,5		
Faturaya kadar mil uzunluğu	Shaft length from shoulder	L4		26	26	26	40	41,5		

⁽¹⁾ Tüm ölçüler mm olarak⁽²⁾ Kademe sayısı⁽¹⁾ Dimensions in mm⁽²⁾ Number of stages