



PSBN

**Sessiz çalışma için
helisel dişli yüksek performanslı
ve hassas redüktör.**

PSBN, hassas planet redüktörün ve verimli çalışan rulman teknolojisinin ideal bir kombinasyonudur. Yüksek devir sayısında maksimum performansa ulaşabilmek için özel olarak tasarlanmıştır. Helisel dişlisi sayesinde son derece homojen bir şekilde ve olağanüstü bir sessizlikle çalışır.

- ⊕ En yüksek hassaslık için boşluk oranı son derece düşük (< 1 arcmin)
- ⊕ Her yönde montaj edilebilir
- ⊕ Giriş flanşları tarafı motora özel olarak uyarlanabilir
- ⊕ Ekstra yağlama gerektirmez
- ⊕ Giriş ve çıkış mili aynı yönde döner
- ⊕ Çıkış mili dizaynının çok çeşitli varyasyonları vardır
- ⊕ Kütlesel eylemsizliği dengelenmiş hassas sıkma sistemi

The high-performance precision planetary gearbox with helical teeth for a particularly quiet drive

Our **PSBN** is the ideal combination of precision planetary gearbox and efficient bearing technology. It has been developed specifically for delivering the maximum performance at high speeds. Its helical teeth provide homogeneous synchronism and quiet running noise.

- ⊕ Minimized backlash for maximized precision (< 1 arcmin)
- ⊕ For any mounting position
- ⊕ Individual adaptation of the input flange to the motor
- ⊕ Lifetime lubrication for maintenance-free operation
- ⊕ Equidirectional rotation
- ⊕ Wide range of output shaft designs
- ⊕ Clamping systems with optimized mass moment of inertia

① Heliel dişliler sayesinde erişilen yüksek kalite

Biz buna teknolojik gelişim diyoruz: **PSBN**'nin yeni helisel dişlileri optimum bir homojen bir senkronizasyon sağlar. Titreşimler en aza indirgenirken işlediğiniz parçaların yüzey kaliteleri ve baskı imajlarının kalitesi yükselir.

② En iyi performans için çok yüksek devir sayısı

Sürtünmesi düşük yatağı ve optimum hale getirilmiş yağlama sistemi sayesinde **PSBN** son derece güvenilir ve düşük ısı oluşumuyla çalışır. Yüksek taleplere cevap vermek zorunda olan üretim çevrimlerinde dahi.

③ Sessiz bir çalışma için

Kendi geliştirdiğimiz helisel dişliler son derece ekonomiktir. **PSBN** ile makinenizde gürültüden koruyucu pahalı önlemler almanız gereklidir. Sisteminizin değeri böylece artmış olur.



① Helical teeth for enhanced quality

This is progress: The innovative helical teeth of the **PSBN** safeguard the optimal, homogeneous synchronism. Vibrations are minimized for greater workpiece surface and printed quality.

② The highest speed for the best performance

Thanks to its low-friction bearing design and optimized lubrication, the **PSBN** operates with particular reliability and low heat generation – even in complex production cycles.

③ Particularly quiet drive

Our Neugart-developed helical teeth save you money. The **PSBN** does not need expensive sound absorption measures on your machine. The value of the whole system increases as a result.

Code	Redüktör karekteristiği	Gearbox characteristics			PSBN070	PSBN090	PSBN115	PSBN142	$z^{(1)}$	
	Kullanım ömrü	Service life	t_L	h	20.000					
	$T_{2N} \times 0,88$ için kullanım ömrü	Service life at $T_{2N} \times 0,88$			30.000					
	Tam yükle verim ⁽²⁾	Efficiency at full load ⁽²⁾	η	%	98				1	
					96				2	
	Min. çalışma sıcaklığı	Min. operating temperature	T_{min}	°C	-25					
	Maks. çalışma sıcaklığı	Max. operating temperature			90					
	Koruma sınıfı	Protection class			IP 65					
S	Standart yağlama	Standard lubrication			Yağ / Oil					
F	Gıda uygun yağlama	Food grade lubrication			Yağ / Oil					
L	Düşük sıcaklıklara uygun yağlama ⁽³⁾	Low temperature lubrication ⁽³⁾			Yağ / Oil					
	Montaj şekli	Installation position			İsteğe göre / Any					
S	Standart boşluk	Standard backlash	j_t	arcmin	< 3				1	
R	İndirgenmiş boşluk	Reduced backlash			< 5				2	
	Burulma dayanımı ⁽²⁾	Torsional stiffness ⁽²⁾	c_g	Nm / arcmin	3,7 - 5,0	7,8 - 10,5	21,5 - 29,0		1	
					3,8 - 5,0	7,7 - 10,1	21,0 - 28,0		2	
	Redüktör ağırlığı	Gearbox weight	m_G	kg	1,4	2,7	5,6		1	
					2,2	3,7	7,1		2	
S	Standart yüzey kaplama	Standard surface			Gövde: Çelik – Nitrokarburlenmiş ve oksidasyon yapılmış (siyah) Housing: Steel – nitrocarburized and post-oxidized (black)					
	Çalışma sessizliği ⁽⁴⁾	Running noise ⁽⁴⁾	Q_g	dB(A)	57	58	63			
	Motor bağlantı flanş için maks. eğilme momenti ⁽⁵⁾	Max. bending moment based on the gearbox input flange ⁽⁵⁾			18	38	80		1	
	Motor bağlantı flanş hassasiyeti	Motor flange precision			18	18	38		2	

Çıkış mili taşıma yükü	Output shaft loads			PSBN070	PSBN090	PSBN115	PSBN142	$z^{(1)}$
20.000 h için radyal kuvvet ⁽⁶⁾⁽⁷⁾	Radial force for 20,000 h ⁽⁶⁾⁽⁷⁾	$F_{r\ 20.000\ h}$	N	1000	1900	2300	4200 - 5800 ⁽²⁾	
20.000 h için eksenel kuvvet ⁽⁶⁾⁽⁷⁾	Axial force for 20,000 h ⁽⁶⁾⁽⁷⁾	$F_{a\ 20.000\ h}$		1500	3000	4400	9400	
30.000 h için radyal kuvvet ⁽⁶⁾⁽⁷⁾	Radial force for 30,000 h ⁽⁶⁾⁽⁷⁾	$F_{r\ 30.000\ h}$		850	1700	2000	3700 - 5100 ⁽²⁾	
30.000 h için eksenel kuvvet ⁽⁶⁾⁽⁷⁾	Axial force for 30,000 h ⁽⁶⁾⁽⁷⁾	$F_{a\ 30.000\ h}$		1300	2500	3700	7700	
Statik radyal kuvvet ⁽⁷⁾⁽⁸⁾	Static radial force ⁽⁷⁾⁽⁸⁾	$F_{r\ stat}$		1600	3100	4500	9500	
Statik eksenel kuvvet ⁽⁷⁾⁽⁸⁾	Static axial force ⁽⁷⁾⁽⁸⁾	$F_{a\ stat}$		1500	2800	4500	9600	
20.000 h için döndürme (devirme) momenti ⁽⁶⁾⁽⁸⁾	Tilting moment for 20,000 h ⁽⁶⁾⁽⁸⁾	$M_{K\ 20.000\ h}$	Nm	68	154	226	565 - 794 ⁽²⁾	
30.000 h için döndürme (devirme) momenti ⁽⁶⁾⁽⁸⁾	Tilting moment for 30,000 h ⁽⁶⁾⁽⁸⁾	$M_{K\ 30.000\ h}$		58	138	197	495 - 697 ⁽²⁾	

Atalet momenti	Moment of inertia			PSBN070	PSBN090	PSBN115	PSBN142	$z^{(1)}$
Kütlesel atalet momenti ⁽²⁾	Mass moment of inertia ⁽²⁾	J	kgcm ²	0,126 - 0,250	0,324 - 0,760	0,862 - 2,520	6,539 - 14,440	1
				0,123 - 0,175	0,124 - 0,200	0,321 - 0,600	0,841 - 2,003	2

⁽¹⁾ Kademe sayısı⁽²⁾ İletim oranına bağlı Tec Data Findertarafından oluşturulan değerler – www.neugart.com⁽³⁾ $T_{min} = -40^{\circ}\text{C}$. Optimum çalışma sıcaklığı max. 50°C ⁽⁴⁾ Ses basıncı seviyesi 1 m mesafeden, motor mili giriş tarafından ve redüktör yükselsiz ölçülmüştür. Ölçümlerde $n_1=3000$ dev/dk ; $i=5$ değerleri kabul edilmiştir⁽⁵⁾ Maks. motor ağırlığı* (kg) = $0,2 \times M_b$ / Motor uzunluğu (m)

* motor ağırlığı simetrik olarak dağılmıştır

* yatay ve hareketsiz montaj edilmiştir

⁽⁶⁾ Bu değerler çıkış mili devri $n_2=100$ dev/dk esas alınarak oluşturulmuştur⁽⁷⁾ Çıkış mili esas alınarak oluşturulmuştur⁽⁸⁾ Diğer değerler T_{2N} , F_r , F_a , çevirmi ve yatak servis ömrü değişkenlik gösterebilir (bazen daha yüksektir). Uygulamaya göre konfigürasyon NCP ile oluşturulabilir – www.neugart.com⁽¹⁾ Number of stages⁽²⁾ The ratio-dependent values can be retrieved in Tec Data Finder – www.neugart.com⁽³⁾ $T_{min} = -40^{\circ}\text{C}$. Optimal operating temperature max. 50°C ⁽⁴⁾ Sound pressure level from 1 m, measured on input running at $n_1=3000$ rpm no load; $i=5$ ⁽⁵⁾ Max. motor weight* in kg = $0,2 \times M_b$ / motor length in m

* with symmetrically distributed motor weight

* with horizontal and stationary mounting

⁽⁶⁾ These values are based on an output shaft speed of $n_2=100$ rpm⁽⁷⁾ Based on center of output shaft⁽⁸⁾ Other (sometimes higher) values following changes to T_{2N} , F_r , F_a , cycle, and service life of bearing. Application specific configuration with NCP – www.neugart.com

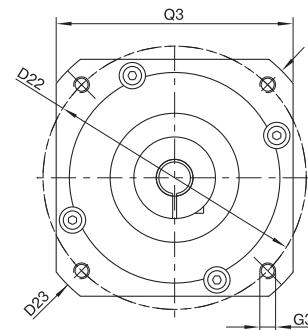
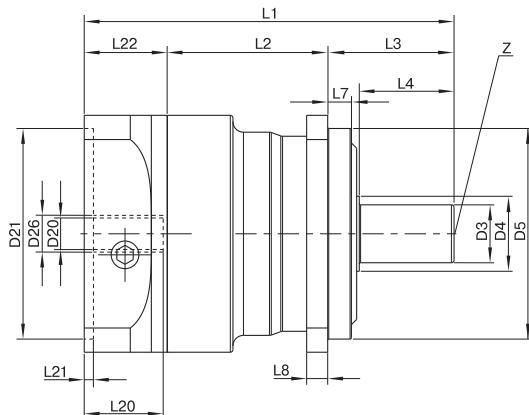
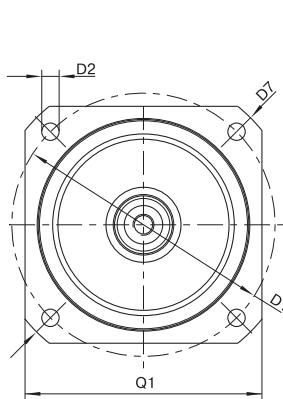
Çıkış torku	Output torques			PSBN070	PSBN090	PSBN115	PSBN142	i ⁽¹⁾	z ⁽²⁾
Nominal çıkış torku ⁽³⁾⁽⁴⁾	Nominal output torque ⁽³⁾⁽⁴⁾	T _{2N}	Nm	29	54	135	380	3	1
				39	80	180	470	4	
				40	80	175	405	5	
				37	78	175	355	7	
				39	75	155	350	8	
				28	59	140	305	10	
				29	54	135	380	12	2
				29	54	135	380	15	
				39	80	180	450	16	
				39	80	180	450	20	
				40	80	175	405	25	
				40	80	175	405	35	
Maks. çıkış torku ⁽⁴⁾⁽⁵⁾	Max. output torque ⁽⁴⁾⁽⁵⁾	T _{2max}	Nm	39	80	180	470	40	1
				40	80	175	405	50	
				37	78	175	355	70	
				28	59	140	305	100	
				46	86	216	608	3	
				62	128	288	752	4	
				64	128	280	648	5	2
				59	125	280	568	7	
				62	120	248	560	8	
				45	94	224	488	10	
				46	86	216	608	12	
				46	86	216	608	15	
				62	128	288	720	16	
				62	128	288	720	20	
				64	128	280	648	25	
				64	128	280	648	35	
				62	128	288	752	40	
				64	128	280	648	50	
				59	125	280	568	70	
				45	94	224	488	100	

⁽¹⁾ İletim oranı ($i=n_1/n_2$)⁽²⁾ Kademe sayısı⁽³⁾ Uygulamaya göre konfigürasyon NCP ile oluşturulabilir – www.neugart.com⁽⁴⁾ Kama değerleri için (kod „A“) tekrarlayan yükler için⁽⁵⁾ Çıkış mili devri 30.000 devir için onaylanmıştır; bkz. sayfa 136⁽¹⁾ Ratios ($i=n_1/n_2$)⁽²⁾ Number of stages⁽³⁾ Application specific configuration with NCP – www.neugart.com⁽⁴⁾ Values for feather key (code “A”): for repeated load⁽⁵⁾ 30,000 rotations of the output shaft permitted; see page 137

Çıkış torku	Output torques			PSBN070	PSBN090	PSBN115	PSBN142	i ⁽¹⁾	z ⁽²⁾
Acil durdurma torku ⁽³⁾	Emergency stop torque ⁽³⁾	T _{2Stop}	Nm	90	210	490	1250	3	1
				120	280	650	1650	4	
				130	280	650	1650	5	
				80	175	340	1300	7	
				90	200	380	1100	8	
				90	200	480	600	10	2
				135	220	500	1250	12	
				135	220	500	1250	15	
				150	300	650	1650	16	
				150	300	650	1650	20	
				150	300	650	1650	25	
				150	300	650	1650	35	
				150	300	650	1650	40	
				80	175	340	1300	70	
				80	200	480	600	100	

Redüktör giriş dönme hızı	Input speeds			PSBN070	PSBN090	PSBN115	PSBN142	i ⁽¹⁾	z ⁽²⁾
T _{2N} , S1 ve ortalama ısında dönme hızı ⁽⁴⁾⁽⁵⁾	Average thermal input speed at T _{2N} and S1 ⁽⁴⁾⁽⁵⁾	n _{1N}	min ⁻¹	3800 ⁽⁶⁾	3400 ⁽⁶⁾	2900 ⁽⁶⁾	1600 ⁽⁶⁾	3	1
				4400 ⁽⁶⁾	3700 ⁽⁶⁾	3000 ⁽⁶⁾	1950 ⁽⁶⁾	4	
				4600 ⁽⁶⁾	3900 ⁽⁶⁾	3500 ⁽⁶⁾	2350 ⁽⁶⁾	5	
				5000	4500	4000 ⁽⁶⁾	3150 ⁽⁶⁾	7	
				5000	4500	4000	3450 ⁽⁶⁾	8	
				5000	4500	4000	3500	10	2
				5000	5000	4500	3150 ⁽⁶⁾	12	
				5000	5000	4500	3950 ⁽⁶⁾	15	
				5000	5000	4500	3400 ⁽⁶⁾	16	
				5000	5000	4500	4000 ⁽⁶⁾	20	
				5000	5000	4500	4000	25	
				5000	5000	4500	4000	35	
				5000	5000	4500	4000	40	
				5000	5000	4500	4000	50	
				5000	5000	4500	4000	70	
				5000	5000	4500	4000	100	
Maks. mekanik dönme hızı ⁽⁴⁾	Max. mechanical input speed ⁽⁴⁾	n _{1Limit}	min ⁻¹	14000	10000	8500	6500		1
				14000	14000	10000	8500		2

⁽¹⁾ İletim oranı ($i=n_1/n_2$)⁽²⁾ Kademe sayısı⁽³⁾ 1000 kullanım için onaylanmıştır⁽⁴⁾ Uygulanmaya özel hız konfigürasyonları NCP'den – www.neugart.com⁽⁵⁾ Sayfa 136 daki tanımlamalara bakınız⁽⁶⁾ 50% T_{2N} ve S1 'de Ortalama termal giriş hızı⁽¹⁾ Ratios ($i=n_1/n_2$)⁽²⁾ Number of stages⁽³⁾ Permitted 1000 times⁽⁴⁾ Application-specific speed configurations with NCP – www.neugart.com⁽⁵⁾ See page 137 for the definition⁽⁶⁾ Average thermal input speed at 50% T_{2N} and S1



PSBN090 ile aynı özelliklerde / 1-kademeli / kamasız mil / 14 mm sıkma sistemi / motor bağlantılı – 2 parçalı – dairesel universal flanş yapısı / B5 motor flanş tipi
Drawing corresponds to a PSBN090 / 1-stage / smooth output shaft / 14 mm clamping system / motor adaptation – 2-part – round universal flange / B5 flange type motor
Diğer tüm çizimler www.neugart.com.tr de Tec Data Finder altında mevcuttur – All other variants can be retrieved in the Tec Data Finder at www.neugart.com

Geometri ⁽¹⁾	Geometry ⁽¹⁾			PSBN070	PSBN090	PSBN115	PSBN142	$z^{(2)}$	Code
Redüktör çıkış tarafı bağlantı ekseni çapı	Pitch circle diameter output	D1		70	100	130	165		
Redüktör çıkış montaj delik çapı	Mounting bore output	D2	4x	5,5	6,6	9,0	11,0		
Redüktör çıkış mili çapı	Shaft diameter output	D3	j6	16	22	32	40		
Çıkış tarafı fatura çapı (mil dibi)	Shaft collar output	D4		23,5	28,5	38,5	48,5		
Çıkış tarafı redüktör merkezleme fatura çapı	Centering diameter output	D5	g6	50	80	110	130		
Redüktör çıkış diyalognal çapı	Diagonal dimension output	D7		80	115	148	185		
Giriş tarafı kare flanş ölçüsü	Flange cross section output	Q1	■	60	90	115	140		
Min. toplam uzunluk	Min. total length	L1		116,5	140,5	182,5	247,5	1	
Gövde uzunluğu	Housing length	L2		145	162,5	204,5	278,5	2	
Redüktör çıkış mili uzunluğu	Shaft length output	L3		54	61	74	100,5	1	
Redüktör çıkış faturası derinliği	Centering depth output	L7		82,5	89	107,5	138	2	
Redüktör çıkış flanş kalınlığı	Flange thickness output	L8		37	48	65	97		
Merkezleme deliği (DIN 332, tip DR)	Center hole (DIN 332, type DR)	Z		6	9	4	12		
Bağlanabilir maks. motor mil çapı	Clamping system diameter input	D26		6	8	10	12		
Motor mili çapı j6/k6	Motor shaft diameter j6/k6	D20		M5x12,5	M8x19	M12x28	M16x36		
Maks. bağlanabilir motor mili uzunluğu	Max. permis. motor shaft length	L20		Daha fazla bilgi için sayfa 125 More information on page 125					
Min. bağlanabilir motor mili uzunluğu	Min. permis. motor shaft length								
Motor fatura çapı	Centering diameter input	D21							
Motor fatura derinliği	Centering depth input	L21							
Motor giriş tarafı bağlantı ekseni çapı	Pitch circle diameter input	D22							
Motor flanş kalınlığı	Motor flange length	L22							
Motor flanş diyalognal çapı	Diagonal dimension input	D23							
Montaj bağlantı dış ölçüsü x derinlik	Mounting thread x depth	G3	4x						
Giriş tarafı kare flanş ölçüsü	Flange cross section input	Q3	■						
Kamali çıkış mili (DIN 6885-1)	Output shaft with feather key (DIN 6885-1)			A 5x5x25	A 6x6x28	A 10x8x50	A 12x8x65		
Kama genişliği (DIN 6885-1)	Feather key width (DIN 6885-1)	B1		5	6	10	12		
Kama dahil mil yüksekliği (DIN 6885-1)	Shaft height including feather key (DIN 6885-1)	H1		18	24,5	35	43		
Faturaya kadar mil uzunluğu	Shaft length from shoulder	L4		28	36	58	82		
Kama uzunluğu	Feather key length	L5		25	28	50	65		
Mil ucundan kama başlangıç mesafesi	Distance from shaft end	L6		2	4	4	8		
Kamasız mil	Smooth output shaft								
Faturaya kadar mil uzunluğu	Shaft length from shoulder	L4		28	36	58	82		

⁽¹⁾ Tüm ölçüler mm olarak⁽²⁾ Kademe sayısı⁽¹⁾ Dimensions in mm⁽²⁾ Number of stages